

Data ethiek & algoritmen

Grip op data-ethiek

**VERDONCK
KLOOSTER &
ASSOCIATES**

VERANDEREN. VERBETEREN. VERANKEREN. VKA

Op naar een nieuwe balans tussen overheid, markt en algoritmen

De overheid moet veel meer kennis en kunde ontwikkelen om klaar te zijn voor de digitale toekomst.

Jan Middendorp 26 mei 2019, 17:26



Slimme algoritmes moeten 'alarmstress' in ziekenhuis voorkomen

⌚ GISTEREN, 06:50 [BINNENLAND](#), [TECH](#)



OPINIE ARTIFICIËLE INTELLIGENTIE

Verwacht geen wonderen van artificiële intelligentie

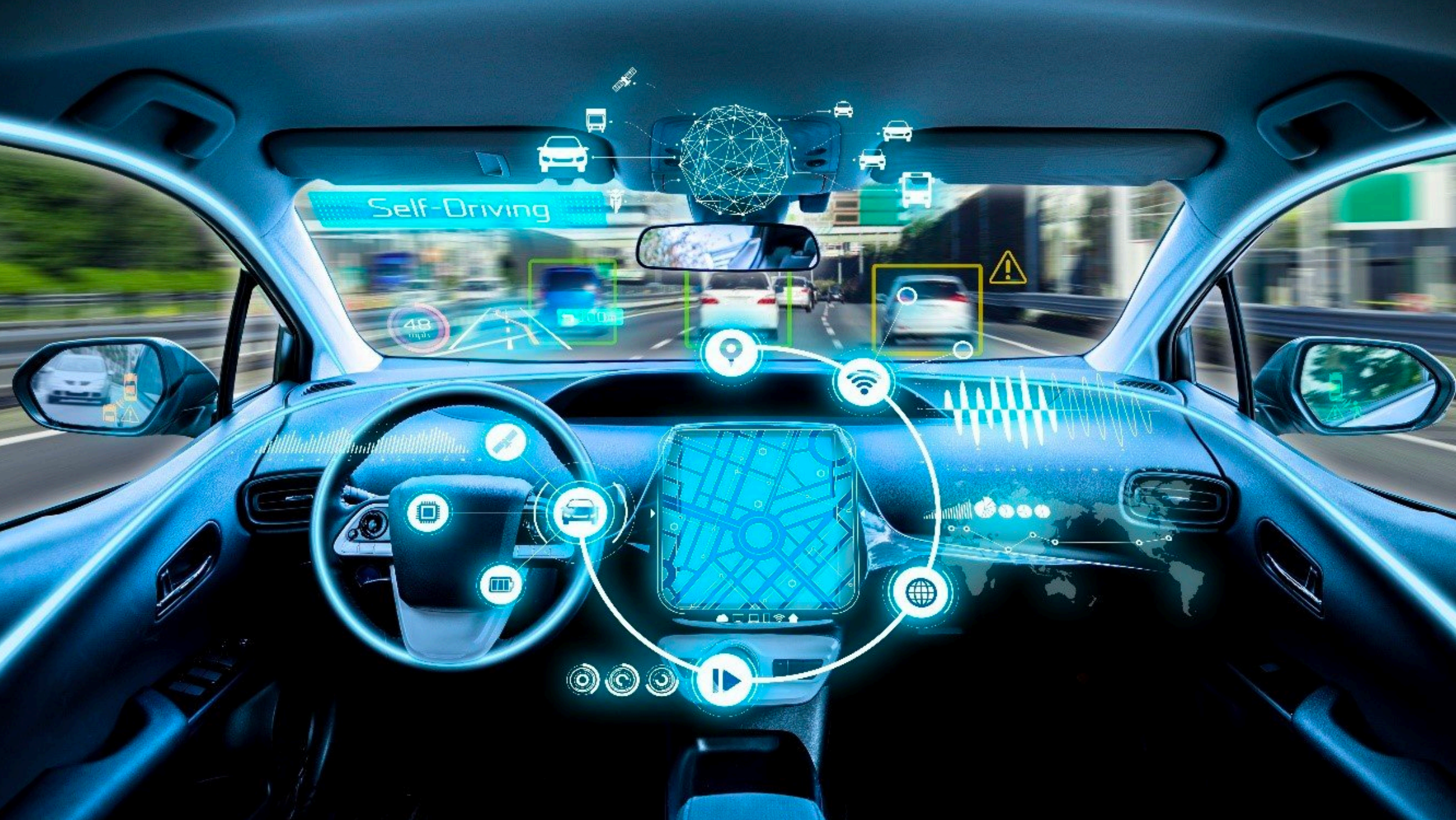
Een blind vertrouwen in maatschappelijke oplossingen dankzij nieuwe technologieën is naïef.

Corinne Cath-Speth en **Roel Dobbe** 13 augustus 2019, 15:58



BAD

GOOD



Self-Driving

48 mph





ASHLEY MADISON

Life is Short. Have an Affair.

**Up to \$3,500
Compensation
For Each Cheater**



REPORTAGE FRAUDEBESTRIJDING

‘Een druk op de knop van de computer en je wordt opeens verdacht van fraude’





18 juni 2018

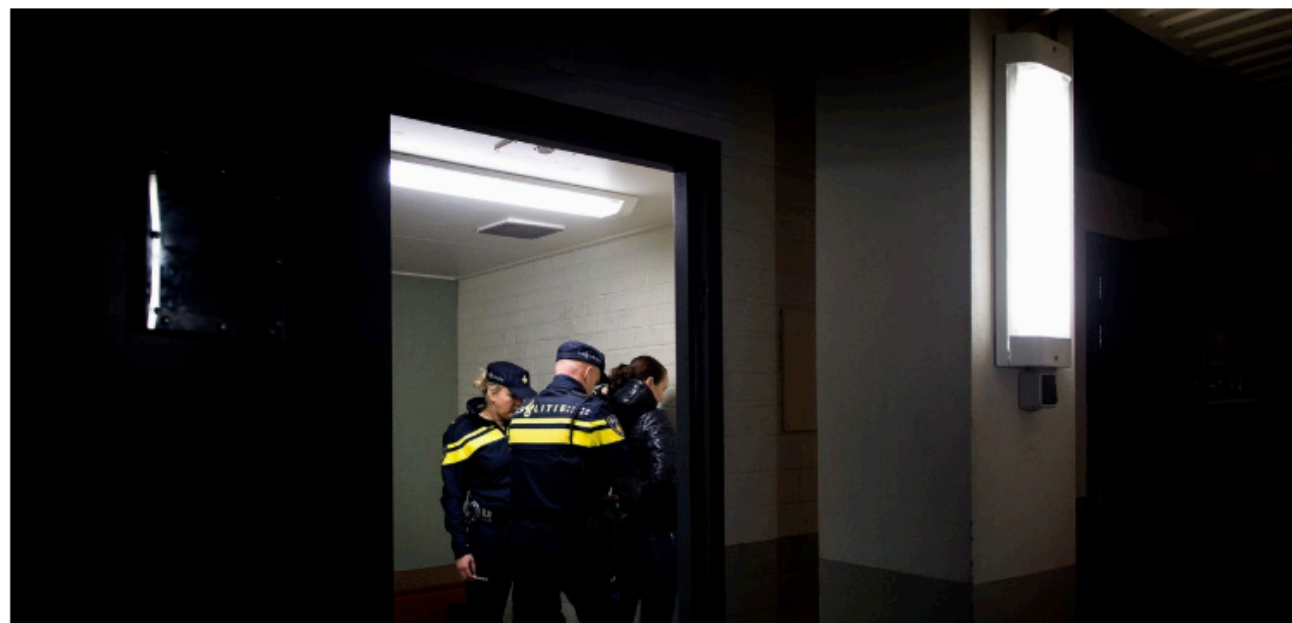
Leestijd 2 minuten

Opslaan in leeslijst



De burger moet kunnen weten hoe de misdaadvoorspeller werkt

In de Verenigde Staten onderzoekt een speciale commissie de ongewenste effecten van systemen als 'predictive policing'. Maar in Nederland doet de overheid alsof haar neus bloedt, schrijft Marc Schuilenburg in de Politiecolumn.



WEBLOG NRC RECHT
Recente berichten



TOGACOLUMN

Wanneer behoor je te weten dat de ander geen seks wil?

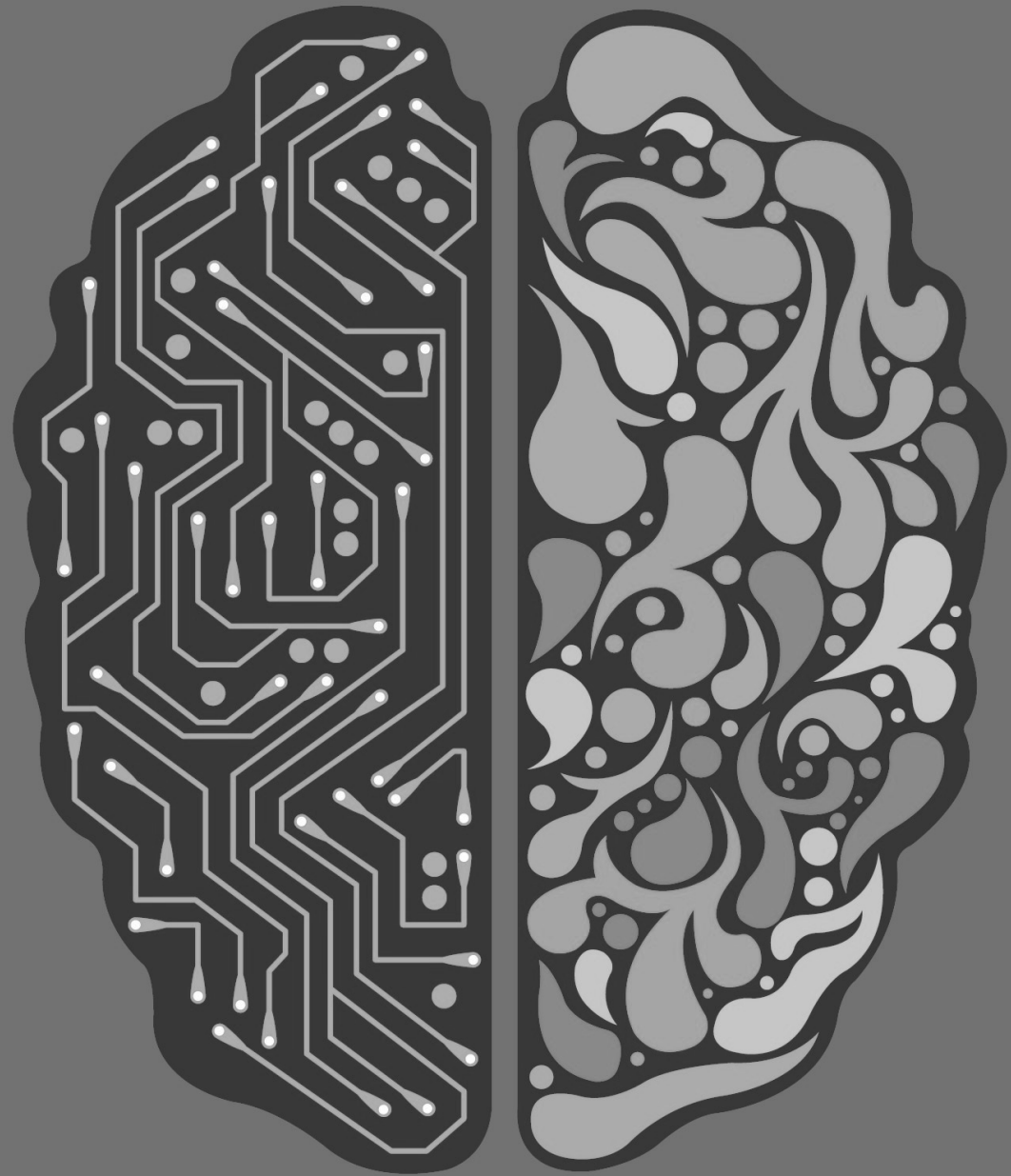
TOGACOLUMN

Op Justitie en Veiligheid hangt weer een bonnetjeslucht

DE TOGACOLUMN

Advocaten, zorg zélf dat de rechtshulp niet bezwijkt

Meer NRC Recht





ETHICS

RESPECT

CODE

HONESTY

INTEGRITY



$\{x_n\} \subset \mathbb{R}$
 $y_n \neq 0 \Leftrightarrow y_n \neq 0$
 $N \rightarrow \mathbb{R} x: p$
 $\sqrt[n]{5^n} \left\{ \frac{1}{n} \right\} A_y$
 $x_c = \frac{1}{1 + \frac{1}{n}}$
 $\{1 + \frac{1}{n}\} x_n + y_n$
 $N \rightarrow \mathbb{R} n \geq n_0: (x_n - g) < \epsilon$
 $f(x) \Leftrightarrow \exists q \in [0, 1]: \forall x, x \in X$
 $(x_n - g) < \epsilon n \geq n_0: (x_n - g) < \epsilon$
 $\left\{ \frac{1}{n} \right\} = \left\{ \frac{1}{n} \right\}$
 $x_n: N \rightarrow \mathbb{R}$
 $\left\{ \frac{1}{1 + \frac{1}{n}} \right\} = \left\{ \frac{1}{\frac{n+1}{n}} \right\}$
 $\epsilon \in [0, 1) \left\{ \frac{1}{n} \right\}$
 $\lim_{n \rightarrow \infty} \sigma^n \sigma$
 $\forall n \in \mathbb{N}, \text{ to } \left\{ \frac{x_n}{y_n} \right\} = \left\{ \frac{x_n}{y_n} \right\}; x + \frac{3n-4}{n^2-2n+x}$
 $n \in \mathbb{N}, A > 0, \Rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{A} = 1$
 $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n^2-x}{3}$
 $\lim_{n \rightarrow \infty} (1 + \frac{\pi}{n})$
 $\{x_n\} \subset \mathbb{R} \sum_{n=0}^{\infty}$
 $\sqrt[n]{4^{n+1}}$
 $\left\{ \frac{x_n}{y_n} \right\}$
 $\sqrt[n]{4^n \cos 2n} \left(\frac{n^2+n-1}{n^2-2n+3} \right)^5 x: p$
 $\forall n \in \mathbb{N} x_n < y_n < z_n$
 $n \geq n_0: (x_n - g) < \epsilon$
 $\text{lokal. max; } \{x_n\}: x_n = \frac{1}{n}; \{y_n\} =$
 $\{x_n\} \sqrt[n]{0+0+0} \leq \sqrt[n]{+13^n}$
 $\sqrt[n]{4} \cdot \sqrt[n]{13^n} \sqrt[n]{13^n}$
 $x_n \rightarrow \mathbb{R}$
 $\lim_{n \rightarrow \infty} \min$
 lok. min
 $\{x_n\} \cdot \{y_n\} = \{x_n + y_n\}; 13$
 $\{x_n\} \cdot \{y_n\} = \{x_n \cdot y_n\}; 13$
 $x_n \leq y_n \leq z_n$
 $\downarrow n \rightarrow \infty \downarrow n \rightarrow \infty$
 g



Baron de Coubertinlaan 1
2719 EN Zoetermeer
info@vka.nl
079 368 1000
www.vka.nl

**VERDONCK
KLOOSTER &
ASSOCIATES**

VERANDEREN. VERBETEREN. VERANKEREN. **VKA**